

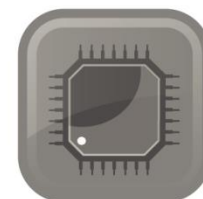


Новые функции DELMIA 3DEXPERIENCE 2016x

Григорий Абаев
Инженер технической поддержки PLM

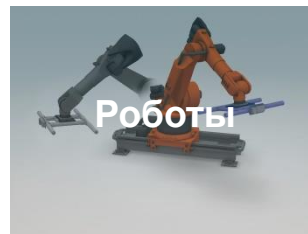
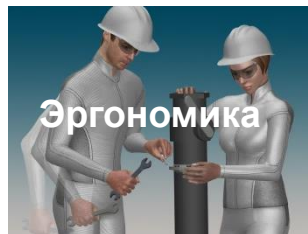
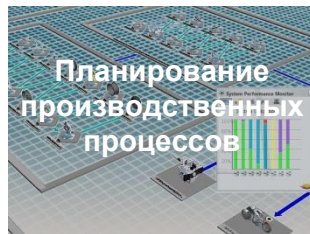
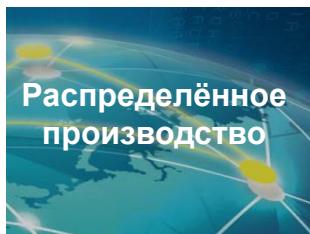
www.beeperitron.com

2016

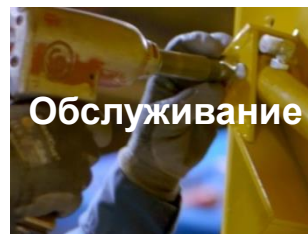
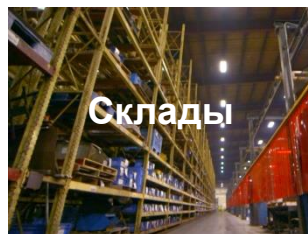
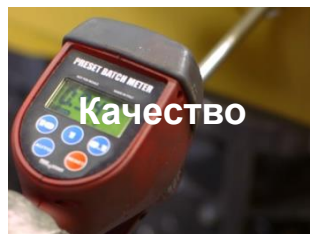
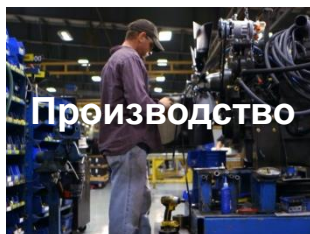


Функциональные возможности DELMIA

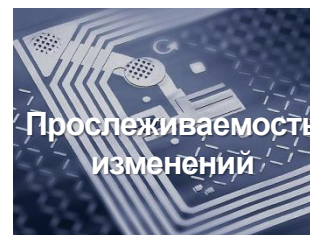
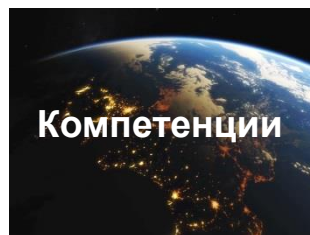
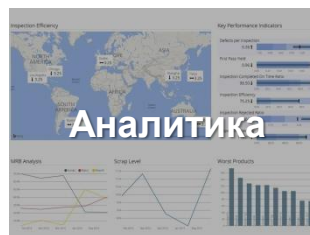
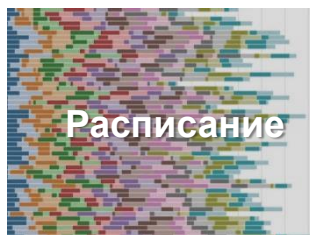
Планирование



Производство



Оптимизация



Роли DELMIA Digital Manufacturing



42 роли (лицензии) в релизе 2016x

- 39 ролей (лицензий) для локальной версии
- 36 ролей для облачной версии

- 3 роли для средних предприятий (Mid-Market Portfolio)[*]
- 3 роли для Professional Channel portfolio [PC]



1. NC Prismatic Programmer [*]
2. NC Milling Machining Programmer [*]
3. NC Multi-Axis Milling Programmer [*]
4. NC Prismatic & Turning Programmer
5. NC Multi-Axis Milling & Turning Programmer
6. Drill & Fill Engineer
7. NC Machine Code Validation Specialist
8. 3D Design for Manufacturing Engineer
9. Prismatic & Turning Machinist [PC]
10. Milling Machinist [PC]
11. Prismatic Machinist [PC]



1. Robotics Simulation Engineer
2. Robotics Programmer
3. Robotics Spot Simulation Engineer
4. Robotics Spot Programmer
5. Robotics Arc Welding Simulation Engineer
6. Robotics Arc Welding Programmer
7. Robotics Native Program Validation Specialist
8. Shop Floor Equipment Engineer
9. Shop Floor Equipment Simulation Engineer



1. Ergonomist
2. Ergonomist Specialist
3. Work Safety Engineer
4. Car Design Ergonomist



1. Work Plan Release Manager
2. Manufacturability Analyst
3. Process Planning Reviewer
4. Process Simulation Reviewer
5. 3DEXPERIENCE Apriso Platform Contributor
Project Manager
Project Team Member



1. Process Planner
2. Fastener Process Planner
3. Process Flow Analyst
4. Work Instructions Designer
5. Assembly Simulation Expert
6. Industrial Engineer
7. Manufacturing Engineer
8. Plant Layout Designer
9. Process Simulation Analyst
10. Time Study Analyst
11. Heavy Industry Assembly Planner
12. Heavy Industry Process Planner
13. Heavy Industry Structure Manufacturer

Новые приложения DELMIA 3DEXPERIENCE

Новое приложение Robotic Drilling & Riveting



Приложение Robotic Drilling & Riveting позволяет программистам роботов и оборудования с ЧПУ программировать и моделировать операции сверления и клепки с применением промышленных роботов.



Новые приложения DELMIA 3DEXPERIENCE

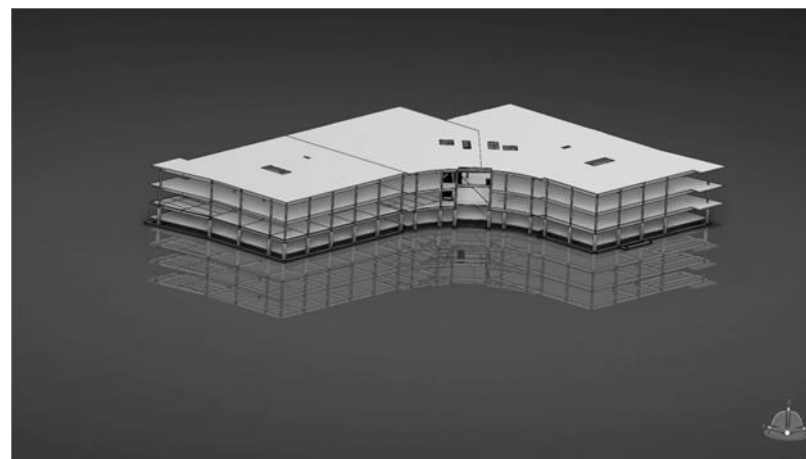
Планирование процессов в тяжёлой промышленности и строительстве



Приложения Heavy Industry Process Planning позволяют описывать производственные процессы строительства масштабных проектов в таких отраслях, как строительство, судостроение, энергетика и тяжелое промышленное оборудование.

Ключевые возможности:

- Работа с большими объемами данных;
- Возможность интерактивного просмотра любой стадии проекта во времени и балансировки рабочей загрузки участков;
- Планировщики получают быстрый доступ к любой информации, связанной со специфическими деталями и узлами проекта.



Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Process Planner



Новое:

- Manage Origins - команда управления ссылками позволяет определить происхождение объекта и управлять связями в проекте;
- Улучшенные методы выбора объектов - добавлены различные режимы выбора: Выбрать Дочерние/Родительские/Все и т.д.

Улучшения:

- Возможность работы с несколькими объектами, улучшенная функция обновления данных в панели инструмента назначения связей между операциями, деталями и оборудованием, интеграция с другими инструментами и приложениями;
- Улучшены функции отображения (подсвечивание, скрыть/показать) объектов, связанных с выбранным элементом технологической структуры изделия;
- Улучшены функции манипулирования объектами (drag and drop).

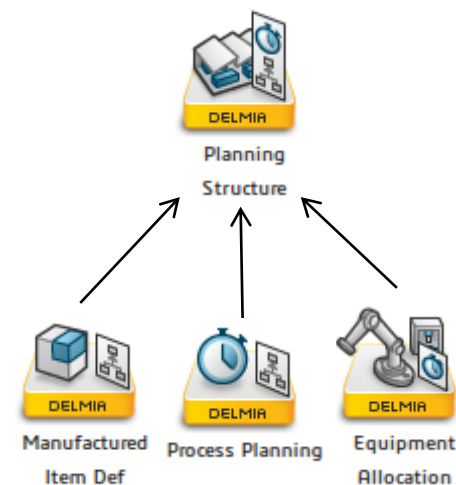
Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Process Planner

Новое:

Добавлен инструментарий планирования в приложение Planning Structure:

- Балансировка загрузки систем и ресурсов;
- Диаграммы Ганта для систем и загрузки ресурсов;
- Управление связями с исходными данными;
- Создание временных зависимостей между операциями;
- Создание материальных потоков между системами и операциями;
- Использование инструмента графического анализа данных.

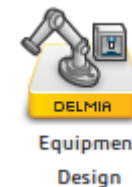


Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Equipment Design

Новое:

Возможность описания поведения конвейера.



Улучшения:

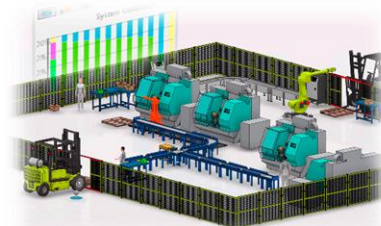
- Назначение и управление базовыми позициями для оборудования (точки закрепления инструмента, заготовок и т.п.);
- Создание безопасных зон и расчет занимаемого пространства с учетом всех подвижных элементов;
- Улучшенный набор инструментов;
- Добавлена команда Reset для сброса некорректного положения инструмента в положение по умолчанию.

Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Factory Flow Simulation

Новое:

- Режим Pull / Push для отладки автоматизированной линии:
 - Режим Push: ресурс обращается за определенным количеством продуктов, исходя из их доступности на предыдущем ресурсе;
 - Режим Pull: ресурс обращается за определенным количеством продуктов только по запросу.
- Моделирование ситуации поломки (ремонта) оборудования;
- Применение инструмента B.I.Essentials (аналитика данных) для проверки корректности задания материального потока;
- Задание типа временного распределения;
- Многие команды приложения доступны в офлайн режиме ;
- Возможность адаптации под масштабы проекта (нормальный масштаб, крупный масштаб);
- Связь с приложением Process Planning;
- Кастомизация настроек.



Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Multi-Axis Machining

Новое:

Machining an Impeller Hub – обработка поверхностей импеллеров.

- Выбор различных элементов импеллера (базовые плоскости, крыльчатка импеллера, разделители);
- Черновой или чистовой режим обработки;
- Различные стратегии обработки для чернового и чистового фрезерования.



Robot Simulation

Новое:

Поддержка Fanuc V8 RCS module.

Robot Arc Welding

Новое:

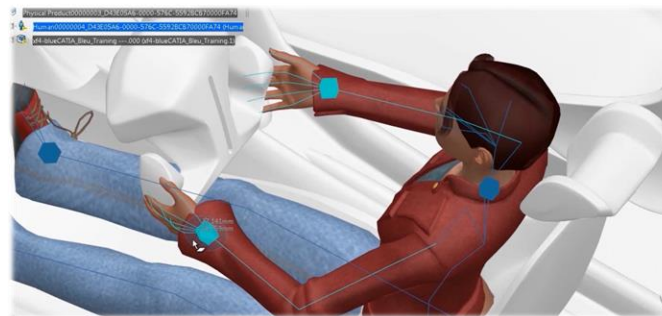
Быстрое создание траектории сварки с использованием системы сварочных шаблонов.



Обновления в DELMIA 3DEXPERIENCE r2016x

Ergonomics

Новое:



- Перемещение манекена по контрольным точкам;
- Усовершенствованный функционал реалистичного захвата предметов рукой;
- Быстрое изменение созданного положения ручного захвата предмета манекеном;
- Автоматическая корректировка траектории перемещения манекена с учетом препятствий;
- Возможность работы в режиме офлайн;
- Вычисление объема пространства, задействованного при выполнении задачи.

Спасибо за внимание!



Григорий Абаев

Инженер технической поддержки PLM

age@beepitron.com

[+7 \(812\) 740-18-00 \(доб.184\)](tel:+78127401800)